

Goklu Doğrusal Bağlantının Belirlenmesi

\* GDB-nin sonuçlarını açıklarken bahsettiğimiz  $R^2$  büyümesi, t ve F testlerinin birbirlerinden farklı sonuçlar vermesi GAB-nin göstergesi olarak görülebilir.

\* GAB-nin etkili olduğuna kesin bir karar verebilmek için bazı kriterlere bakılmalıdır. Burada bu kriterler inceleyeceğiz.

① Varyans Büyütme Faktörü (VIF)

\* VIF (Variance Inflation Factor) ile parametre tahmincilerinin ve varyanslarının GDB ile gerçek değerlerinden ne derece uzaklaştığı belirlenir.

\* GDB-nin modeldeki hangi aaklayıcı (bağımsız) değişkenden kaynaklandığının bulunmasını sağlar. Kısacası GDB-nin modeldeki her bir bağımsız değişkenin varyansını ne kadar arttırdığını gösterir.

\* Daha önceden tanımladığımız 3 ve 5 numaralı denklemleri hatırlayalım.

ÖRF  $\Rightarrow \hat{y}_i = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 X_{i1} + \hat{\beta}_2 X_{i2} + \dots + \hat{\beta}_k X_{ik}$  ③

$Var(\hat{\beta}_j) = \frac{\sigma^2}{SST_j (1 - R_j^2)}$  ⑤

$\Rightarrow$  5 numaralı denklemden görüldüğü üzere varyanstaki büyüme  $\sigma^2$ ,  $SST_j$  ve  $R_j^2$ 'ye bağlıdır.

\*  $\sigma^2 \Rightarrow$  regresyonun varyansı,  $\hat{\sigma}^2$  ile tahmin edilir. Eğer yeteri kadar data toplanabilirse (yani  $n \uparrow$ ),  $\hat{\sigma}^2$  azalır ve varyans düşer.  $\Rightarrow \hat{\sigma}^2 \downarrow \Rightarrow$  hata payının azalmasıdır aslında

\*  $n \uparrow \Rightarrow SST_j \uparrow \Rightarrow SST_j = \sum (x_{ij} - \bar{x}_j)^2$   
 $\hookrightarrow Var(\hat{\beta}_j) \downarrow$

•  $SST_j = 0 \Rightarrow$  ne zaman gerçekleşir?

$\hookrightarrow$  bu durum hangi varsayım ile ihtimal dışı bırakılmıştır?

\*  $R_J^2 \uparrow \Rightarrow \text{Var}(\hat{\beta}_J) \uparrow$

$\hookrightarrow R_J^2$  hangi durumlarda artar?  $\Rightarrow$  GDB'nin gücü artmaya başlarsa!

$\hookrightarrow R_J^2 = 1 \Rightarrow$  Tam GDB durumu  $\Rightarrow$  Bu durum GDR4 ile ihtimal dışı bırakılır. Çünkü  $\text{Var}(\hat{\beta}_J)$  tanımsız olur.

$\hookrightarrow R_J^2 = 0 \Rightarrow$  GDB yok. Bu durumda aslında çoklu regresyona gerek yoktur.

$$\text{Var}(\hat{\beta}_J) = \frac{\sigma^2}{\text{SST}_J(1 - R_J^2)} = \frac{\sigma^2}{\text{SST}_J}$$

$\rightarrow y_i = \beta_0 + \beta_J x_{ij} + u_i \Rightarrow$  bu modelde tahmin edilen  $\hat{\beta}_J$  parametre tahmincisinin varyansı.  
 $\hat{y}_i = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_J x_{ij}$

\* Kısacası  $\text{Var}(\hat{\beta}_J)$ -nin artmasına neden olan tek şey GDB değil veri sayısının yeteri kadar büyük olmamasıdır. GDB varlığında bile eğer yeteri kadar verimiz varsa ( $n \uparrow$ )  $\text{Var}(\hat{\beta}_J)$  yeteri kadar küçük olabilir.

\* Aslında GDB varlığından endişelenmek örneklem büyüklüğünün yeteri kadar büyük olmamasından ( $n \downarrow$ ) endişelenmekle aynıdır. Bu nedenle GDB bazı ekometriciler tarafından (Arthur Goldberger) micronumerosity (küçük örneklem problemi) olarak tanımlanır.

\* Varyanstaki büyümenin GDB'den kaynaklanıp kaynaklanmadığını ve etkisinin önemli olup olmadığını belirlemek için VIF kriterinden faydalanılır.

$$\text{VIF}(\hat{\beta}_J) = \frac{1}{1 - R_J^2}$$

$\Rightarrow$  incelenen modelde kaç tane bağımsız değişken varsa o kadar VIF hesaplanabilir.

yardımcı model  $x_j$  için

$$\rightarrow x_j = \delta_0 + \delta_1 x_1 + \dots + \beta_{j-1} x_{j-1} + \beta_{j+1} x_{j+1} + \dots + \beta_k x_k + u \rightarrow R_J^2 \text{ bu modelden hesaplanır.}$$

ana model

$$\rightarrow y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_k x_k + u$$

\* Bazı ana model ve yardımcı modellerden elde edilen  $R^2$ 'lerin karışmaması için aşağıdaki gösterim kullanılabilir.

ana model  $y = B_0 + B_1X_1 + B_2X_2 + \dots + B_kX_k + u \rightarrow R^2_{y, X_1, X_2, \dots, X_k}$

k tane bağımsız değişken var ve k tane VIF değeri hesaplanabilir.

$$VIF_1 = \frac{1}{1 - R^2_{X_1, X_2, \dots, X_k}} ; VIF_2 = \frac{1}{1 - R^2_{X_2, X_1, \dots, X_k}} ; \dots ; VIF_k = \frac{1}{1 - R^2_{X_k, X_1, X_2, \dots, X_{k-1}}}$$

\* VIF kriterinin hangi değeri olduğunda GDB'nin etkili olacağı konusunda kesin bir kural yoktur. GDB'nin etkili olup olmadığı araştırmacı tarafından verilir.

$VIF_J > 5$  ya da  $VIF_J > 10$  ise GDB etkilidir.

$$VIF = \frac{1}{1 - R_J^2} > 5$$

$$\downarrow$$

$$R_J^2 > 0,8$$

$$VIF_J = \frac{1}{1 - R_J^2} > 10$$

$$\downarrow$$

$$R_J^2 > 0,9$$

\* VIF ne kadar büyük ise GDB o kadar ciddidir.

\*  $VIF = 1$  ise modelde GDB yoktur.

## 2) Yardımcı Regresyon Modelleri için F testi

\* VIF formülünde kullandığımız  $R_J^2$  belirlilik katsayılarından yararlanır.

\* Sırası ile her bağımsız değişken diğerleri üzerine regres edilir. Oluşturulan bu modellere yardımcı regresyon denir.

\* Oluşturulan bu modellerin belirlilik katsayıları kullanılarak F-istatistiği hesaplanır. Daha sonra bu yardımcı modelleri kullanarak modelin gerekli için anlamlılık testi yapılır.

\* F-testinde  $\rightarrow H_0$ : bağımsız değişkenler arasında ilişki yok

$H_1$ : bağımsız değişkenler arasında ilişki var

$\downarrow$   
GDB  
YOK  
 $\rightarrow$  GDB VAR ve etkili

ana model  $\rightarrow y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \dots + \beta_k X_k + u$

K tane yardımcı regresyon  $\left\{ \begin{array}{l} X_1 = \delta_0 + \delta_2 X_2 + \delta_3 X_3 + \dots + \delta_k X_k + \epsilon \\ X_2 = \alpha_0 + \alpha_1 X_1 + \alpha_3 X_3 + \dots + \alpha_k X_k + e \\ \vdots \\ X_k = \theta_0 + \theta_1 X_1 + \theta_2 X_2 + \dots + \theta_{k-1} X_{k-1} + v \end{array} \right\}$  Her biri için  $R_J^2$  hesapla

1. yardımcı regresyon için  $\rightarrow H_0: \delta_2 = \delta_3 = \dots = \delta_k \rightarrow$  GDB YOK  
 $H_1: H_0$  doğru değil  $\rightarrow$  GDB VAR ( $X_1$  den dolayı)

\* Her yardımcı regresyon modeli için  $R_J^2$  hesaplanır ve

F-ist oluşturulur.

$$F\text{-ist}_J = \frac{R_{X_J, X_1, X_2, \dots, X_k}^2 / (k-1)}{(1 - R_{X_J, X_1, X_2, \dots, X_k}^2) / (n-k)}$$

k: ana modeldeki toplam bağımsız değişken sayısı

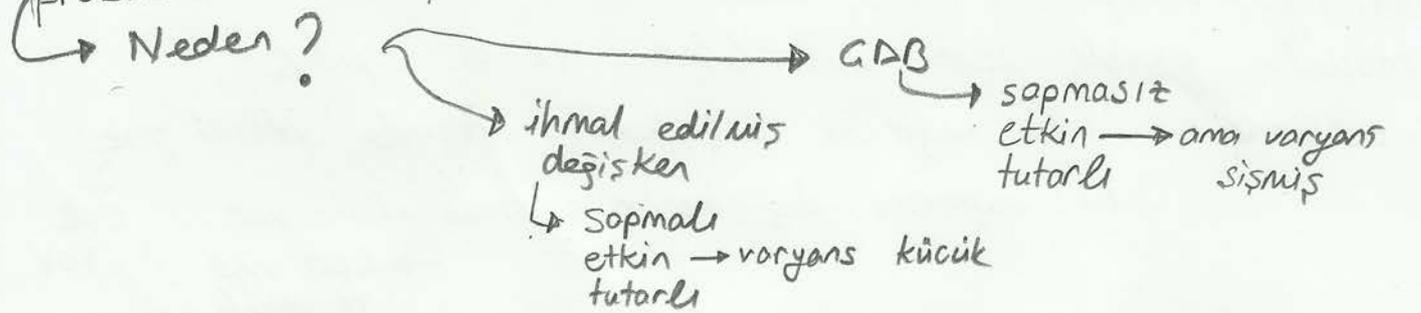
\* Yardımcı regresyonlarda bir bağımsız değişken eksildiğinden bir parametre eksilmektedir. Bu nedenle serbestlik dereceleri de birer azalmaktadır.

\*  $F\text{-ist}_J$  değeri F-tablo (F-kritik) değeri karşılaştırılır.

F-kritik:  $F_{\alpha, k-1, n-k}$   
 $\alpha$  = anlamlılık düzeyi  
 $sd_1 = k-1 \Rightarrow$  paydaki serbestlik derecesi  
 $sd_2 = n-k \Rightarrow$  paydadaki serbestlik derecesi

\* Eğer  $F\text{-ist}_J > F\text{-kritik}$  ise  $H_0$  red edilir ve modeldeki  $X_J$  değişkeninden dolayı GDB olduğuna karar verilir.

\* Çözüm GDB-ye neden olan bağımsız değişkenlerin modelden çıkarılması olabilir. Ama dikkat edilmelidir ki bu ihmal edilmiş değişken problemine neden olabilir. İhmal edilmiş değişken problemi GDB probleminden daha fazla soruna neden olur.



\* Bu testte ADB-ye neden olan bağımsız değişkenler bu değişkenlere ait yardımcı regresyon üzerine ayrı ayrı F testi yapılarak belirlenir, 5

### ③ Klein Kriteri

\* Genellikle destekleyici bir kriter olarak kullanılır.  
\* Yardımcı regresyonların belirlilik katsayısı  $R_J^2$  hesaplanarak ana modelin  $R^2$ -si ile karşılaştırılır.

$R_J^2 > R^2$  ise ADB ciddi boyuttadır ve parametreler güvenirliliklerini kaybederler.

### ④ Theil-m Ölçüsü

\* Bağımlı değişkenle bağımsız değişken arasındaki ilişkiye yani  $R^2$ -ye dayanan bir ölçüttür.

\* Önceki iki yöntem gibi ana regresyon ve yardımcı regresyonlar kullanılır. Fakat bu yöntemde ana modelden bir tane bağımsız değişken çıkartılarak sırası ile yardımcı regresyon oluşturulur.

\* Theil-m ölçüsü her bağımsız değişken için hesaplanmayan genel bir ölçüttür.  $\Rightarrow$  VIF ve yardımcı regresyon modelleri için F testine göre bu yönüyle farklıdır.

Ana model  $\Rightarrow y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \dots + \beta_k X_k + \varepsilon \rightarrow R^2$

1. yardımcı model  $\Rightarrow y = \delta_0 + \delta_2 X_2 + \dots + \delta_k X_k + e \rightarrow R_{-1}^2$

2. yardımcı model  $\Rightarrow \hat{y} = \alpha_0 + \alpha_1 X_1 + \alpha_3 X_3 + \dots + \alpha_k X_k + u \rightarrow R_{-2}^2$

k. yardımcı model  $\Rightarrow \hat{y} = \theta_0 + \theta_1 X_1 + \theta_2 X_2 + \dots + \theta_{k-1} X_{k-1} + \varepsilon \rightarrow R_{-k}^2$

\* Yardımcı regresyonlar için  $R_{-J}^2$  ve ana regresyon için  $R^2$  değeri hesaplanıp m ölçüsü oluşturulur.

$$m = R^2 - \sum_{J=1}^k (R^2 - R_{-J}^2) \Rightarrow (+) \text{ ve } (-) \text{ değerler olabilir.}$$

\*  $u=0$  ise GDB etkili değildir. Yardımcı regresyonların bireysel kollarının toplamı  $R^2$  ye eşitler

$$* u = R^2 - \sum_{j=1}^k (R^2 - R_{-j}^2)$$

$h_j$  olarak tanımlayalım

$X_1$  ve  $X_2$  değişkenli için yazılırsa

$$u = R^2 - (R^2 - R_{-1}^2) - (R^2 - R_{-2}^2)$$

$$u = R_{-1}^2 + R_{-2}^2 - R^2$$

$$m_L = R^2 - k \cdot (\max h_j) \Rightarrow \text{alt limit}$$

$$m_U = R^2 - k \cdot (\min h_j) \Rightarrow \text{üst limit}$$

$k =$  bağımsız değişken sayısı

- $m_L < u < m_U$  ise GDB önemli değil aksi durumda GDB önemlidir

\* Gözlem sayısı 60'dan daha büyük ise VIF daha yararlıdır.

### 5) Sartlı Sayı Kriteri

\*  $X'X$  bağımsız değişkenler kullanılarak oluşturulan bu matrisin determinanı bize GDB hakkında bilgi verir.

$$Y = XB + \epsilon$$

$Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}_{n \times 1}$

$X = \begin{bmatrix} 1 & X_{11} & X_{12} & \dots & X_{1k} \\ \vdots & X_{21} & X_{22} & \dots & X_{2k} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & X_{n1} & X_{n2} & \dots & X_{nk} \end{bmatrix}_{n \times (k+1)}$

$B = \begin{bmatrix} B_0 \\ B_1 \\ B_2 \\ \vdots \\ B_k \end{bmatrix}_{(k+1) \times 1}$

$\epsilon = \begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{bmatrix}_{n \times 1}$

$$\hat{B} = (X'X)^{-1} X'Y$$

$\rightarrow$  buradaki  $X'X$  matrisinin tersinin alınabilmesi lazım. Bu matrisin tersinin alınabilmesi için tam coklu doğrusal bağıntının modelde olmaması lazım.

\* Sırtlı sayı kriteri, bu  $X'X$  matrisinin birim köklerinden (eigenvalue), yani özdeğerlerinden yararlanılarak oluşturulur.

\* Bu kriter regresyonun bir bütün olarak GDB-den zarar görüp görmediğini ortaya çıkarır.

\* Hangi bağımsız değişkenin GDB-ye neden olduğu hakkında fikir vermez.

$$\begin{array}{l} \text{CN} \\ \downarrow \\ \text{Sırtlı sayı} \\ \text{(conditional} \\ \text{number)} \end{array} = \sqrt{\frac{\max \lambda_i}{\min \lambda_i}} = \sqrt{\frac{\lambda_1}{\lambda_2}} = \sqrt{k}$$

$\lambda_1 = \max$  özdeğer

$\lambda_2 = \min$  özdeğer

\* Hesaplanan CN değeri bazı belirli kriterler ile karşılaştırılarak GDB derecesine karar verilir.

$k < 10 \Rightarrow$  GDB ciddi değil

$10 < k < 30 \Rightarrow$  GDB orta derece ciddi

$30 < k \Rightarrow$  GDB ciddi

### GDB-nin Düzeltilmesi

① Ön bilgilerin kullanılması: GDB-ye neden olan bağımsız değişkenlere ait bilgiler biliniyorsa bu bilgiler kullanılarak GDB düzeltilebilir. Teoriden ya da daha önceki çalışmalardan yararlanılır.

$$y = B_0 + B_1 X_1 + B_2 X_2 + \varepsilon$$

$$y = B_0 + B_1 X_1 + 0.3 B_1 X_2 + \varepsilon$$

$$y = B_0 + B_1 (X_1 + 0.3 X_2) + \varepsilon$$

$$y = B_0 + B_1 X^* + \varepsilon \quad \longrightarrow \quad X^* = X_1 + 0.3 X_2$$

\*  $B_1$  bulunduktan sonra  $B_2$ -de bulunabilir.

② Gözlem sayısını arttırmak  $\rightarrow$   $Var(\hat{\beta}_j) = \frac{\sigma^2}{SST_j(1-R_j^2)}$

$\swarrow$   $SST_j \uparrow$   $\searrow$

③ Yatay kesit ve zaman serisi verilerinin birleştirilmesi. Yani kısacası panel veri kullanımı.

Y = talep      P = fiyat      I = gelir

$\ln Y = B_0 + B_1 \ln P + B_2 \ln I + u \rightarrow$  talep fonksiyonu zaman serisi ile

$\rightarrow$  P ve I arasında yüksek korelasyon var

$\rightarrow$  eğer  $B_2$  onket verilerinden yatay kesit ile tahmin edilir ve üstteki denklemin yerine koyulursa,

$\ln Y - B_2 \ln I = B_0 + B_1 \ln P + u$

$\rightarrow y^* = B_0 + B_1 \ln P + u$

④ Çoklu doğrusal bağıntıya neden olan değişkenleri modelden çıkarmak. Dikkat!!!

⑤ Değişkenlerde dönüşümün (transformasyon) yapılması

- $\downarrow$  ilk farkların alınması
- log alınması
- büyüme alınması

⑥ Modele yeni denklemler eklenmesi  $\Rightarrow$  eşanlı denklemler

$y = B_0 + B_1 X_1 + B_2 X_2 + u$

$\downarrow$  TUFİE       $\downarrow$  Para Arzı       $\leftrightarrow$  GSYH ilişkisi

$\Rightarrow$  enflasyon denklemi (modeli)

$\Rightarrow$  eşanlı çözüm.

$X_2 = \alpha_0 + \alpha_1 X_1 + \alpha_2 Y + u_2$

$\swarrow$  ilişki

⑦ Ridge regresyon yönteminin kullanılması: Gerekli olan tüm değişkenleri modele katar ve gereksiz değişkenlerin belli aşamalarda modelden atılmasına yarar